

Квантовые алгоритмы: возможности и ограничения. Лекция 7: Конечные базисы.

М. Вялый

Вычислительный центр
им. А.А.Дородницына
Российской Академии наук

Санкт-Петербург, 2011

- 1 Приближенная реализация унитарных операторов
- 2 Конечные универсальные базисы
- 3 Эффективные приближения
- 4 Окончательное определение квантового алгоритма

Приближение унитарного оператора

Определение

Оператор \tilde{U} представляет оператор U с точностью δ , если

$$\|\tilde{U} - U\| < \delta.$$

Здесь используется операторная норма $\|A\| = \max_{x:|x|=1} |Ax|$.

Утверждение 1.

Если унитарный оператор \tilde{U} приближает U с точностью δ , то \tilde{U}^{-1} приближает U^{-1} с такой же точностью δ .

Утверждение 2. Линейное накопление ошибки

Если $\|\tilde{U}_k - U_k\| < \delta_k$, то

$$\|\tilde{U}_L \cdot \dots \cdot \tilde{U}_1 - U_L \cdot \dots \cdot U_1\| \leq \sum_k \delta_k.$$

Приближение унитарного оператора

Определение

Оператор \tilde{U} представляет оператор U с точностью δ , если

$$\|\tilde{U} - U\| < \delta.$$

Здесь используется операторная норма $\|A\| = \max_{x:|x|=1} |Ax|$.

Утверждение 1.

Если унитарный оператор \tilde{U} приближает U с точностью δ , то \tilde{U}^{-1} приближает U^{-1} с такой же точностью δ .

Утверждение 2. Линейное накопление ошибки

Если $\|\tilde{U}_k - U_k\| < \delta_k$, то

$$\|\tilde{U}_L \cdot \dots \cdot \tilde{U}_1 - U_L \cdot \dots \cdot U_1\| \leq \sum_k \delta_k.$$

Приближение унитарного оператора

Определение

Оператор \tilde{U} представляет оператор U с точностью δ , если

$$\|\tilde{U} - U\| < \delta.$$

Здесь используется операторная норма $\|A\| = \max_{x:|x|=1} |Ax|$.

Утверждение 1.

Если унитарный оператор \tilde{U} приближает U с точностью δ , то \tilde{U}^{-1} приближает U^{-1} с такой же точностью δ .

Утверждение 2. Линейное накопление ошибки

Если $\|\tilde{U}_k - U_k\| < \delta_k$, то

$$\|\tilde{U}_L \cdot \dots \cdot \tilde{U}_1 - U_L \cdot \dots \cdot U_1\| \leq \sum_k \delta_k.$$

Свойства операторной нормы

- 1 $\|X\|^2 = \max_{x:|x|=1} \langle x|X^\dagger X|x \rangle$ — наибольшее собственное число оператора $X^\dagger X$.
- 2 $\|XY\| \leq \|X\| \|Y\|$ (так как $|XYx| \leq \|X\| |Yx| \leq \|X\| \|Y\| |x|$).
- 3 $\|X \otimes Y\| = \|X\| \|Y\|$ (уже было раньше, следует из 1).
- 4 Для унитарного оператора $\|U\| = 1$ (из определения).

Доказательство утверждения 1

Пусть $\|\tilde{U} - U\| \leq \delta$. Тогда

$$\|U^{-1} - \tilde{U}^{-1}\| = \|\tilde{U}^{-1}(\tilde{U} - U)U^{-1}\| \stackrel{(2,4)}{\leq} \|\tilde{U} - U\| \leq \delta.$$

Свойства операторной нормы

- 1 $\|X\|^2 = \max_{x:|x|=1} \langle x|X^\dagger X|x \rangle$ — наибольшее собственное число оператора $X^\dagger X$.
- 2 $\|XY\| \leq \|X\| \|Y\|$ (так как $|XYx| \leq \|X\| |Yx| \leq \|X\| \|Y\| |x|$).
- 3 $\|X \otimes Y\| = \|X\| \|Y\|$ (уже было раньше, следует из 1).
- 4 Для унитарного оператора $\|U\| = 1$ (из определения).

Доказательство утверждения 1

Пусть $\|\tilde{U} - U\| \leq \delta$. Тогда

$$\|U^{-1} - \tilde{U}^{-1}\| = \|\tilde{U}^{-1}(\tilde{U} - U)U^{-1}\| \stackrel{(2,4)}{\leq} \|\tilde{U} - U\| \leq \delta.$$

Свойства операторной нормы

- 1 $\|X\|^2 = \max_{x:|x|=1} \langle x|X^\dagger X|x \rangle$ — наибольшее собственное число оператора $X^\dagger X$.
- 2 $\|XY\| \leq \|X\| \|Y\|$ (так как $|XYx| \leq \|X\| |Yx| \leq \|X\| \|Y\| |x|$).
- 3 $\|X \otimes Y\| = \|X\| \|Y\|$ (уже было раньше, следует из 1).
- 4 Для унитарного оператора $\|U\| = 1$ (из определения).

Доказательство утверждения 1

Пусть $\|\tilde{U} - U\| \leq \delta$. Тогда

$$\|U^{-1} - \tilde{U}^{-1}\| = \|\tilde{U}^{-1}(\tilde{U} - U)U^{-1}\| \stackrel{(2,4)}{\leq} \|\tilde{U} - U\| \leq \delta.$$

Свойства операторной нормы

- 1 $\|X\|^2 = \max_{x:|x|=1} \langle x|X^\dagger X|x \rangle$ — наибольшее собственное число оператора $X^\dagger X$.
- 2 $\|XY\| \leq \|X\| \|Y\|$ (так как $|XYx| \leq \|X\| |Yx| \leq \|X\| \|Y\| |x|$).
- 3 $\|X \otimes Y\| = \|X\| \|Y\|$ (уже было раньше, следует из 1).
- 4 Для унитарного оператора $\|U\| = 1$ (из определения).

Доказательство утверждения 1

Пусть $\|\tilde{U} - U\| \leq \delta$. Тогда

$$\|U^{-1} - \tilde{U}^{-1}\| = \|\tilde{U}^{-1}(\tilde{U} - U)U^{-1}\| \stackrel{(2,4)}{\leq} \|\tilde{U} - U\| \leq \delta.$$

- 1 $\|X\|^2 = \max_{x:|x|=1} \langle x|X^\dagger X|x \rangle$ — наибольшее собственное число оператора $X^\dagger X$.
- 2 $\|XY\| \leq \|X\| \|Y\|$ (так как $|XYx| \leq \|X\| |Yx| \leq \|X\| \|Y\| |x|$).
- 3 $\|X \otimes Y\| = \|X\| \|Y\|$ (уже было раньше, следует из 1).
- 4 Для унитарного оператора $\|U\| = 1$ (из определения).

Доказательство утверждения 1

Пусть $\|\tilde{U} - U\| \leq \delta$. Тогда

$$\|U^{-1} - \tilde{U}^{-1}\| = \|\tilde{U}^{-1}(\tilde{U} - U)U^{-1}\| \stackrel{(2,4)}{\leq} \|\tilde{U} - U\| \leq \delta.$$

Линейное накопление ошибок (случай двух операторов)

$$\begin{aligned}\|\tilde{U}_2\tilde{U}_1 - U_2U_1\| &= \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1) + (\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1)\| + \|(\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2\| \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\| \|U_1\| = \\ &= \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\|.\end{aligned}$$

Существенна унитарность операторов. В общем случае ошибки накапливаются экспоненциально быстро.

Линейное накопление ошибок (случай двух операторов)

$$\begin{aligned}\|\tilde{U}_2\tilde{U}_1 - U_2U_1\| &= \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1) + (\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1)\| + \|(\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2\| \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\| \|U_1\| = \\ &= \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\|.\end{aligned}$$

Существенна унитарность операторов. В общем случае ошибки накапливаются экспоненциально быстро.

Линейное накопление ошибок (случай двух операторов)

$$\begin{aligned}\|\tilde{U}_2\tilde{U}_1 - U_2U_1\| &= \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1) + (\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1)\| + \|(\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2\| \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\| \|U_1\| = \\ &= \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\|.\end{aligned}$$

Существенна унитарность операторов. В общем случае ошибки накапливаются экспоненциально быстро.

Линейное накопление ошибок (случай двух операторов)

$$\begin{aligned}\|\tilde{U}_2\tilde{U}_1 - U_2U_1\| &= \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1) + (\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1)\| + \|(\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2\| \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\| \|U_1\| = \\ &= \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\|.\end{aligned}$$

Существенна унитарность операторов. В общем случае ошибки накапливаются экспоненциально быстро.

Линейное накопление ошибок (случай двух операторов)

$$\begin{aligned}\|\tilde{U}_2\tilde{U}_1 - U_2U_1\| &= \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1) + (\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1)\| + \|(\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2\| \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\| \|U_1\| = \\ &= \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\|.\end{aligned}$$

Существенна унитарность операторов. В общем случае ошибки накапливаются экспоненциально быстро.

Линейное накопление ошибок (случай двух операторов)

$$\begin{aligned}\|\tilde{U}_2\tilde{U}_1 - U_2U_1\| &= \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1) + (\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2(\tilde{U}_1 - U_1)\| + \|(\tilde{U}_2 - U_2)U_1\| \leq \\ &\leq \|\tilde{U}_2\| \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\| \|U_1\| = \\ &= \|\tilde{U}_1 - U_1\| + \|\tilde{U}_2 - U_2\|.\end{aligned}$$

Существенна унитарность операторов. В общем случае ошибки накапливаются экспоненциально быстро.

Определение

Оператор $U: (\mathbb{C}^2)^{\otimes n} \rightarrow (\mathbb{C}^2)^{\otimes n}$ приближается в расширенном смысле оператором $\tilde{U}: (\mathbb{C}^2)^{\otimes N} \rightarrow (\mathbb{C}^2)^{\otimes N}$ с точностью δ , если для любого $|\xi\rangle$ из $(\mathbb{C}^2)^{\otimes n}$ выполнено

$$|\tilde{U}(|\xi\rangle \otimes |0^{N-n}\rangle) - U|\xi\rangle \otimes |0^{N-n}\rangle| \leq \delta|\xi|.$$

Задача о свойствах приближений в расширенном смысле

Докажите, что если U_1 приближается в расширенном смысле \tilde{U}_1 с точностью δ_1 , а U_2 приближается в расширенном смысле \tilde{U}_2 с точностью δ_2 , то U_1^{-1} приближается в расширенном смысле \tilde{U}_1^{-1} с точностью δ_1 , а $U_1 U_2$ приближается в расширенном смысле $\tilde{U}_1 \tilde{U}_2$ с точностью $\delta_1 + \delta_2$.

Определение

Оператор $U: (\mathbb{C}^2)^{\otimes n} \rightarrow (\mathbb{C}^2)^{\otimes n}$ приближается в расширенном смысле оператором $\tilde{U}: (\mathbb{C}^2)^{\otimes N} \rightarrow (\mathbb{C}^2)^{\otimes N}$ с точностью δ , если для любого $|\xi\rangle$ из $(\mathbb{C}^2)^{\otimes n}$ выполнено

$$|\tilde{U}(|\xi\rangle \otimes |0^{N-n}\rangle) - U|\xi\rangle \otimes |0^{N-n}\rangle| \leq \delta|\xi|.$$

Задача о свойствах приближений в расширенном смысле

Докажите, что если U_1 приближается в расширенном смысле \tilde{U}_1 с точностью δ_1 , а U_2 приближается в расширенном смысле \tilde{U}_2 с точностью δ_2 , то U_1^{-1} приближается в расширенном смысле \tilde{U}_1^{-1} с точностью δ_1 , а $U_1 U_2$ приближается в расширенном смысле $\tilde{U}_1 \tilde{U}_2$ с точностью $\delta_1 + \delta_2$.

О распределении результатов измерения

Нас интересуют насколько близки распределения результатов измерения. Пусть U приближается в расширенном смысле \tilde{U} с точностью δ . Насколько близки вероятности наблюдения различных событий в одном и другом случае?

- Ортонормированный базис $\{|x\rangle\}$.
- Состояние $|\psi\rangle = \sum_x c_x |x\rangle$.
- Вероятность $\Pr(|\psi\rangle, x)$ исхода x равна $|c_x|^2$.
- Вероятность события A :

$$\Pr(|\psi\rangle, A) = \sum_{x \in A} |c_x|^2 = |\Pi_A |\psi\rangle|^2,$$

где Π_A — оператор ортогонального проектирования на подпространство, порожденное векторами $|x\rangle$, $x \in A$.

О распределении результатов измерения

Нас интересуют насколько близки распределения результатов измерения. Пусть U приближается в расширенном смысле \tilde{U} с точностью δ . Насколько близки вероятности наблюдения различных событий в одном и другом случае?

- Ортонормированный базис $\{|x\rangle\}$.
- Состояние $|\psi\rangle = \sum_x c_x |x\rangle$.
- Вероятность $\Pr(|\psi\rangle, x)$ исхода x равна $|c_x|^2$.
- Вероятность события A :

$$\Pr(|\psi\rangle, A) = \sum_{x \in A} |c_x|^2 = |\Pi_A |\psi\rangle|^2,$$

где Π_A — оператор ортогонального проектирования на подпространство, порожденное векторами $|x\rangle$, $x \in A$.

О распределении результатов измерения

Нас интересуют насколько близки распределения результатов измерения. Пусть U приближается в расширенном смысле \tilde{U} с точностью δ . Насколько близки вероятности наблюдения различных событий в одном и другом случае?

- Ортонормированный базис $\{|x\rangle\}$.
- Состояние $|\psi\rangle = \sum_x c_x |x\rangle$.
- Вероятность $\Pr(|\psi\rangle, x)$ исхода x равна $|c_x|^2$.
- Вероятность события A :

$$\Pr(|\psi\rangle, A) = \sum_{x \in A} |c_x|^2 = |\Pi_A |\psi\rangle|^2,$$

где Π_A — оператор ортогонального проектирования на подпространство, порожденное векторами $|x\rangle$, $x \in A$.

О распределении результатов измерения

Нас интересуют насколько близки распределения результатов измерения. Пусть U приближается в расширенном смысле \tilde{U} с точностью δ . Насколько близки вероятности наблюдения различных событий в одном и другом случае?

- Ортонормированный базис $\{|x\rangle\}$.
- Состояние $|\psi\rangle = \sum_x c_x |x\rangle$.
- Вероятность $\Pr(|\psi\rangle, x)$ исхода x равна $|c_x|^2$.
- Вероятность события A :

$$\Pr(|\psi\rangle, A) = \sum_{x \in A} |c_x|^2 = |\Pi_A |\psi\rangle|^2,$$

где Π_A — оператор ортогонального проектирования на подпространство, порожденное векторами $|x\rangle$, $x \in A$.

Нас интересуют насколько близки распределения результатов измерения. Пусть U приближается в расширенном смысле \tilde{U} с точностью δ . Насколько близки вероятности наблюдения различных событий в одном и другом случае?

- Ортонормированный базис $\{|x\rangle\}$.
- Состояние $|\psi\rangle = \sum_x c_x |x\rangle$.
- Вероятность $\Pr(|\psi\rangle, x)$ исхода x равна $|c_x|^2$.
- Вероятность события A :

$$\Pr(|\psi\rangle, A) = \sum_{x \in A} |c_x|^2 = |\Pi_A |\psi\rangle|^2,$$

где Π_A — оператор ортогонального проектирования на подпространство, порожденное векторами $|x\rangle$, $x \in A$.

О распределении результатов измерения (продолжение)

- Пусть $U|0^n\rangle = |\psi'\rangle_A + |\psi''\rangle_{\bar{A}}$ — ортогональное разложение.

- Аналогичное разложение для приближающего оператора

$$\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle) = U|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta\rangle = |\psi'\rangle_A \otimes |0^N\rangle + |\psi''\rangle_{\bar{A}} \otimes |0^N\rangle + |\Delta\rangle,$$

здесь $|\Delta\rangle < \delta$.

- Ортогональное разложение для вектора ошибки:

$$|\Delta\rangle = |\Delta'\rangle_A + |\Delta''\rangle_{\bar{A}}.$$

- Вероятности события A в двух случаях:

$$\Pr(U|0^n\rangle, A) = |\psi'|^2$$

$$\Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A) = ||\psi'\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta'\rangle|^2$$

О распределении результатов измерения (продолжение)

- Пусть $U|0^n\rangle = |\psi'\rangle_A + |\psi''\rangle_{\bar{A}}$ — ортогональное разложение.
- Аналогичное разложение для приближающего оператора

$$\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle) = U|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta\rangle = |\psi'\rangle_A \otimes |0^N\rangle + |\psi''\rangle_{\bar{A}} \otimes |0^N\rangle + |\Delta\rangle,$$

здесь $|\Delta\rangle < \delta$.

- Ортогональное разложение для вектора ошибки:
 $|\Delta\rangle = |\Delta'\rangle_A + |\Delta''\rangle_{\bar{A}}$.
- Вероятности события A в двух случаях:

$$\Pr(U|0^n\rangle, A) = |\psi'|^2$$

$$\Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A) = ||\psi'\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta'\rangle|^2$$

О распределении результатов измерения (продолжение)

- Пусть $U|0^n\rangle = |\psi'\rangle_A + |\psi''\rangle_{\bar{A}}$ — ортогональное разложение.
- Аналогичное разложение для приближающего оператора

$$\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle) = U|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta\rangle = |\psi'\rangle_A \otimes |0^N\rangle + |\psi''\rangle_{\bar{A}} \otimes |0^N\rangle + |\Delta\rangle,$$

здесь $|\Delta\rangle < \delta$.

- Ортогональное разложение для вектора ошибки:
 $|\Delta\rangle = |\Delta'\rangle_A + |\Delta''\rangle_{\bar{A}}$.
- Вероятности события A в двух случаях:

$$\Pr(U|0^n\rangle, A) = |\psi'|^2$$

$$\Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A) = ||\psi'\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta'\rangle|^2$$

О распределении результатов измерения (продолжение)

- Пусть $U|0^n\rangle = |\psi'\rangle_A + |\psi''\rangle_{\bar{A}}$ — ортогональное разложение.
- Аналогичное разложение для приближающего оператора

$$\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle) = U|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta\rangle = |\psi'\rangle_A \otimes |0^N\rangle + |\psi''\rangle_{\bar{A}} \otimes |0^N\rangle + |\Delta\rangle,$$

здесь $|\Delta\rangle < \delta$.

- Ортогональное разложение для вектора ошибки:
 $|\Delta\rangle = |\Delta'\rangle_A + |\Delta''\rangle_{\bar{A}}$.
- Вероятности события A в двух случаях:

$$\Pr(U|0^n\rangle, A) = |\psi'|^2$$

$$\Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A) = ||\psi'\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta'\rangle|^2$$

О распределении результатов измерения (продолжение)

- Имеем

$$|\psi'\rangle - \delta < |\psi'\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta'\rangle < |\psi'\rangle + \delta.$$

- Поэтому при $|\psi'\rangle \geq \delta$ имеем

$$\begin{aligned} \Pr(U|0^n), A) - 2\delta|\psi'| + \delta^2 &< \\ &< \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A) < \\ &< \Pr(U|0^n), A) + 2\delta|\psi'| + \delta^2. \end{aligned}$$

- Значит,

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 2\delta|\psi'| + \delta^2 \leq 2\delta(1 + \delta/2) \leq 4\delta.$$

(Норма разности унитарных операторов не превосходит 2.)

- Упражнение. Проверьте, что при $|\psi'\rangle < \delta$ выполнено

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 3\delta^2 < 6\delta.$$

О распределении результатов измерения (продолжение)

- Имеем

$$|\psi'\rangle - \delta < |\psi'\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta'\rangle < |\psi'\rangle + \delta.$$

- Поэтому при $|\psi'\rangle \geq \delta$ имеем

$$\begin{aligned} \Pr(U|0^n), A) - 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2 &< \\ &< \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A) < \\ &< \Pr(U|0^n), A) + 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2. \end{aligned}$$

- Значит,

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2 \leq 2\delta(1 + \delta/2) \leq 4\delta.$$

(Норма разности унитарных операторов не превосходит 2.)

- Упражнение. Проверьте, что при $|\psi'\rangle < \delta$ выполнено

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 3\delta^2 < 6\delta.$$

О распределении результатов измерения (продолжение)

- Имеем

$$|\psi'\rangle - \delta < |\psi'\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta'\rangle < |\psi'\rangle + \delta.$$

- Поэтому при $|\psi'\rangle \geq \delta$ имеем

$$\begin{aligned} \Pr(U|0^n), A) - 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2 &< \\ &< \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A) < \\ &< \Pr(U|0^n), A) + 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2. \end{aligned}$$

- Значит,

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2 \leq 2\delta(1 + \delta/2) \leq 4\delta.$$

(Норма разности унитарных операторов не превосходит 2.)

- Упражнение. Проверьте, что при $|\psi'\rangle < \delta$ выполнено

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 3\delta^2 < 6\delta.$$

О распределении результатов измерения (продолжение)

- Имеем

$$|\psi'\rangle - \delta < |\psi'\rangle \otimes |0^N\rangle + |\Delta'\rangle < |\psi'\rangle + \delta.$$

- Поэтому при $|\psi'\rangle \geq \delta$ имеем

$$\begin{aligned} \Pr(U|0^n), A) - 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2 &< \\ &< \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A) < \\ &< \Pr(U|0^n), A) + 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2. \end{aligned}$$

- Значит,

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 2\delta|\psi'\rangle + \delta^2 \leq 2\delta(1 + \delta/2) \leq 4\delta.$$

(Норма разности унитарных операторов не превосходит 2.)

- Упражнение. Проверьте, что при $|\psi'\rangle < \delta$ выполнено

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 3\delta^2 < 6\delta.$$

Утверждение

Если унитарный оператор U приближается в расширенном смысле унитарным оператором \tilde{U} с точностью δ , то для любого события A выполняется неравенство

$$|\Pr(U|0^n), A) - \Pr(\tilde{U}(|0^n\rangle \otimes |0^N\rangle), A)| < 6\delta.$$

Другими словами операторы U и \tilde{U} порождают **статистически близкие** распределения.

- 1 Приближенная реализация унитарных операторов
- 2 Конечные универсальные базисы**
- 3 Эффективные приближения
- 4 Окончательное определение квантового алгоритма

Приближенная реализация конечным набором операторов

Определение

Конечный базис \mathcal{B} называется **универсальным**, если любой унитарный оператор U с точностью до скалярного множителя приближается в расширенном смысле с любой точностью ε схемами в базисе \mathcal{B} .

Замечание

Поскольку в конечном счете интересны порождаемые операторами распределения, скалярный множитель несущественен.

Приближенная реализация конечным набором операторов

Определение

Конечный базис \mathcal{B} называется **универсальным**, если любой унитарный оператор U с точностью до скалярного множителя приближается в расширенном смысле с любой точностью ε схемами в базисе \mathcal{B} .

Замечание

Поскольку в конечном счете интересны порождаемые операторами распределения, скалярный множитель несущественен.

Пример универсального базиса

Теорема об универсальном конечном базисе

Базис $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$ — универсальный. Здесь

$$c\text{-NOT}: |x, y\rangle \mapsto |x, y \oplus x\rangle, \quad H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad K\left(\frac{\pi}{4}\right) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{\pi i/4} \end{pmatrix}.$$

- Поскольку любой оператор выражается в базисе из однокубитовых операторов и $c\text{-NOT}$, достаточно приближать любой однокубитовый (с точностью до фазового множителя) произведениями H и K .
- Поскольку фазовый множитель несущественен, достаточно приближать элементы $SU(2) \cong SO(3)$.

Пример универсального базиса

Теорема об универсальном конечном базисе

Базис $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$ — универсальный. Здесь

$$c\text{-NOT}: |x, y\rangle \mapsto |x, y \oplus x\rangle, \quad H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad K\left(\frac{\pi}{4}\right) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{\pi i/4} \end{pmatrix}.$$

- Поскольку любой оператор выражается в базисе из однокубитовых операторов и $c\text{-NOT}$, достаточно приближать любой однокубитовый (с точностью до фазового множителя) произведениями H и K .
- Поскольку фазовый множитель несущественен, достаточно приближать элементы $SU(2) \cong SO(3)$.

Теорема об универсальном конечном базисе

Базис $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$ — универсальный. Здесь

$$c\text{-NOT}: |x, y\rangle \mapsto |x, y \oplus x\rangle, \quad H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad K\left(\frac{\pi}{4}\right) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{\pi i/4} \end{pmatrix}.$$

- Поскольку любой оператор выражается в базисе из однокубитовых операторов и $c\text{-NOT}$, достаточно приближать любой однокубитовый (с точностью до фазового множителя) произведениями H и K .
- Поскольку фазовый множитель несущественен, достаточно приближать элементы $\mathbf{SU}(2) \cong \mathbf{SO}(3)$.

Утверждение

Группа $\mathbf{SO}(3)$ поворотов трехмерного пространства порождается поворотами относительно любых двух неколлинеарных осей.

Если $U: a \mapsto a_0$, то

$$R_\varphi(a) = U^{-1}R_\varphi(a_0)U.$$

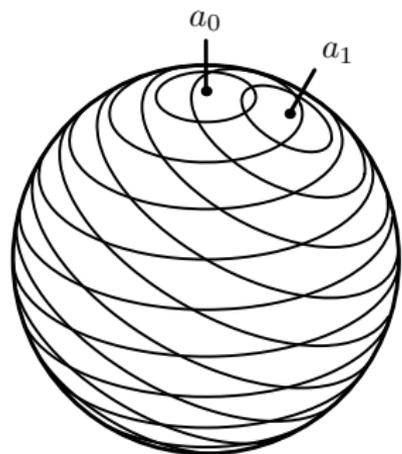
Значит, достаточно показать, что любой вектор можно перевести в a_0 .

Задача

Докажите, что для перевода любого вектора в a_0 достаточно $O(1/\vartheta)$ поворотов вокруг a_0, a_1 , где ϑ — угол между a_0 и a_1 .

Утверждение

Группа $\mathbf{SO}(3)$ поворотов трехмерного пространства порождается поворотами относительно любых двух неколлинеарных осей.



Если $U: a \mapsto a_0$, то

$$R_\varphi(a) = U^{-1}R_\varphi(a_0)U.$$

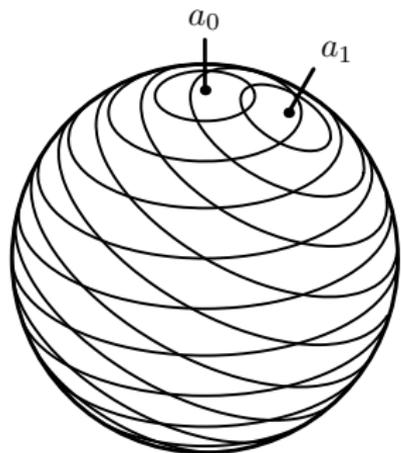
Значит, достаточно показать, что любой вектор можно перевести в a_0 .

Задача

Докажите, что для перевода любого вектора в a_0 достаточно $O(1/\vartheta)$ поворотов вокруг a_0, a_1 , где ϑ — угол между a_0 и a_1 .

Утверждение

Группа $\mathbf{SO}(3)$ поворотов трехмерного пространства порождается поворотами относительно любых двух неколлинеарных осей.



Если $U: a \mapsto a_0$, то
 $R_\varphi(a) = U^{-1}R_\varphi(a_0)U$.

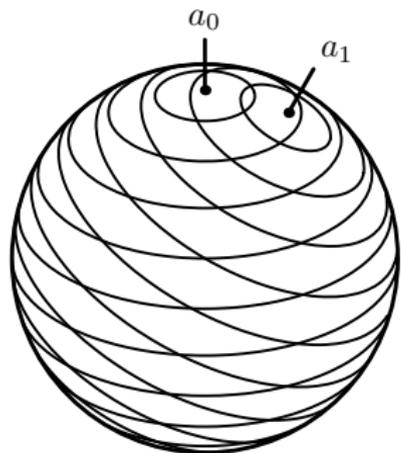
Значит, достаточно показать, что любой вектор можно перевести в a_0 .

Задача

Докажите, что для перевода любого вектора в a_0 достаточно $O(1/\vartheta)$ поворотов вокруг a_0, a_1 , где ϑ — угол между a_0 и a_1 .

Утверждение

Группа $\mathbf{SO}(3)$ поворотов трехмерного пространства порождается поворотами относительно любых двух неколлинеарных осей.



Если $U: a \mapsto a_0$, то

$$R_\varphi(a) = U^{-1}R_\varphi(a_0)U.$$

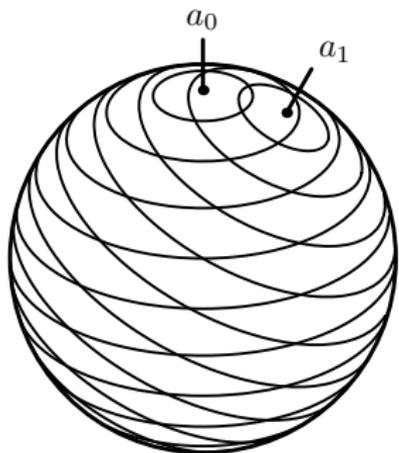
Значит, достаточно показать, что любой вектор можно перевести в a_0 .

Задача

Докажите, что для перевода любого вектора в a_0 достаточно $O(1/\vartheta)$ поворотов вокруг a_0, a_1 , где ϑ — угол между a_0 и a_1 .

Утверждение

Группа $\mathbf{SO}(3)$ поворотов трехмерного пространства порождается поворотами относительно любых двух неколлинеарных осей.



Если $U: a \mapsto a_0$, то

$$R_\varphi(a) = U^{-1}R_\varphi(a_0)U.$$

Значит, достаточно показать, что любой вектор можно перевести в a_0 .

Задача

Докажите, что для перевода любого вектора в a_0 достаточно $O(1/\vartheta)$ поворотов вокруг a_0, a_1 , где ϑ — угол между a_0 и a_1 .

Утверждение

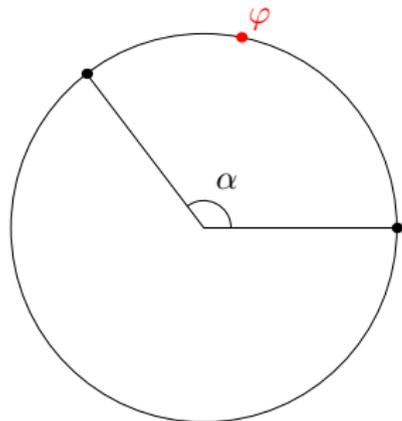
Если угол α несоизмерим с π , то любой поворот R_φ приближается некоторым кратным R_α^n с точностью ε .

Если $m > 2\pi/\varepsilon$, то найдутся
 $0 < m', m'' \leq m$ такие, что
 $|R_\alpha^{m'}(0) - R_\alpha^{m''}(0)| < \varepsilon$, т. е.
 $R_\alpha^{m''-m'}$ — поворот на угол $< \varepsilon$.

Повороты на иррациональный угол

Утверждение

Если угол α несоизмерим с π , то любой поворот R_φ приближается некоторым кратным R_α^n с точностью ε .

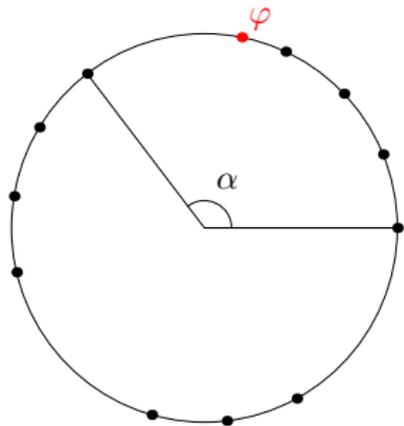


Если $m > 2\pi/\varepsilon$, то найдутся $0 < m', m'' \leq m$ такие, что $|R_\alpha^{m'}(0) - R_\alpha^{m''}(0)| < \varepsilon$, т. е. $R_\alpha^{m''-m'}$ — поворот на угол $< \varepsilon$.

Повороты на иррациональный угол

Утверждение

Если угол α несоизмерим с π , то любой поворот R_φ приближается некоторым кратным R_α^n с точностью ε .

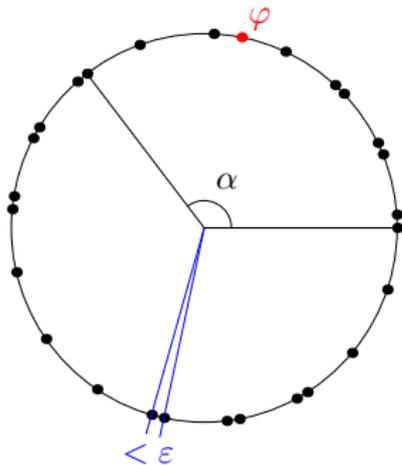


Если $m > 2\pi/\varepsilon$, то найдутся $0 < m', m'' \leq m$ такие, что $|R_\alpha^{m'}(0) - R_\alpha^{m''}(0)| < \varepsilon$, т. е. $R_\alpha^{m''-m'}$ — поворот на угол $< \varepsilon$.

Повороты на иррациональный угол

Утверждение

Если угол α несоизмерим с π , то любой поворот R_φ приближается некоторым кратным R_α^n с точностью ε .



Если $m > 2\pi/\varepsilon$, то найдутся $0 < m', m'' \leq m$ такие, что $|R_\alpha^{m'}(0) - R_\alpha^{m''}(0)| < \varepsilon$, т.е. $R_\alpha^{m''-m'}$ — поворот на угол $< \varepsilon$.

Упражнение

Проверьте, что

$$\begin{aligned}
 H\sigma_x H^\dagger &= \sigma_z; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_x K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= \cos\frac{\pi}{4}\sigma_x + \sin\frac{\pi}{4}\sigma_y \\
 H\sigma_y H^\dagger &= -\sigma_y; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_y K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= -\sin\frac{\pi}{4}\sigma_x + \cos\frac{\pi}{4}\sigma_y \\
 H\sigma_z H^\dagger &= \sigma_x; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_z K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= \sigma_z
 \end{aligned}$$

Таким образом, H действует как поворот на π вокруг оси $(1, 0, 1)$, а $K\left(\frac{\pi}{4}\right)$ — как поворот на $-\pi/4$ вокруг оси σ_z .

Действие композиции $K\left(\frac{\pi}{4}\right)H$:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \xrightarrow{H} \begin{pmatrix} z \\ -y \\ x \end{pmatrix} \xrightarrow{K\left(\frac{\pi}{4}\right)} \begin{pmatrix} z \cos\frac{\pi}{4} - y \sin\frac{\pi}{4} \\ -z \sin\frac{\pi}{4} - y \cos\frac{\pi}{4} \\ x \end{pmatrix}$$

Упражнение

Проверьте, что

$$\begin{aligned}
 H\sigma_x H^\dagger &= \sigma_z; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_x K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= \cos\frac{\pi}{4}\sigma_x + \sin\frac{\pi}{4}\sigma_y \\
 H\sigma_y H^\dagger &= -\sigma_y; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_y K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= -\sin\frac{\pi}{4}\sigma_x + \cos\frac{\pi}{4}\sigma_y \\
 H\sigma_z H^\dagger &= \sigma_x; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_z K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= \sigma_z
 \end{aligned}$$

Таким образом, H действует как поворот на π вокруг оси $(1, 0, 1)$, а $K\left(\frac{\pi}{4}\right)$ — как поворот на $-\pi/4$ вокруг оси σ_z .

Действие композиции $K\left(\frac{\pi}{4}\right)H$:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \xrightarrow{H} \begin{pmatrix} z \\ -y \\ x \end{pmatrix} \xrightarrow{K\left(\frac{\pi}{4}\right)} \begin{pmatrix} z \cos\frac{\pi}{4} - y \sin\frac{\pi}{4} \\ -z \sin\frac{\pi}{4} - y \cos\frac{\pi}{4} \\ x \end{pmatrix}$$

Упражнение

Проверьте, что

$$\begin{aligned}
 H\sigma_x H^\dagger &= \sigma_z; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_x K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= \cos\frac{\pi}{4}\sigma_x + \sin\frac{\pi}{4}\sigma_y \\
 H\sigma_y H^\dagger &= -\sigma_y; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_y K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= -\sin\frac{\pi}{4}\sigma_x + \cos\frac{\pi}{4}\sigma_y \\
 H\sigma_z H^\dagger &= \sigma_x; & K\left(\frac{\pi}{4}\right)\sigma_z K\left(\frac{\pi}{4}\right)^\dagger &= \sigma_z
 \end{aligned}$$

Таким образом, H действует как поворот на π вокруг оси $(1, 0, 1)$, а $K\left(\frac{\pi}{4}\right)$ — как поворот на $-\pi/4$ вокруг оси σ_z .

Действие композиции $K\left(\frac{\pi}{4}\right)H$:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \xrightarrow{H} \begin{pmatrix} z \\ -y \\ x \end{pmatrix} \xrightarrow{K\left(\frac{\pi}{4}\right)} \begin{pmatrix} z \cos\frac{\pi}{4} - y \sin\frac{\pi}{4} \\ -z \sin\frac{\pi}{4} - y \cos\frac{\pi}{4} \\ x \end{pmatrix}$$

Вычисления (продолжение)

Композиция $K(\frac{\pi}{4})H$ действует как поворот.

Находим ось поворота из системы уравнений

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z \cos \frac{\pi}{4} - y \sin \frac{\pi}{4} \\ -z \sin \frac{\pi}{4} - y \cos \frac{\pi}{4} \\ x \end{pmatrix}, \quad \text{ось поворота} \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{2} + 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Чтобы найти угол поворота, подействуем на вектор, перпендикулярный оси поворота:

$$K(\frac{\pi}{4})H: \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} -\cos \frac{\pi}{4} \\ \sin \frac{\pi}{4} \\ 1 \end{pmatrix} = \vec{u}.$$

Для угла поворота α получаем соотношение

$$\cos \alpha = \frac{1}{2}(\vec{v}, \vec{u}) = -\frac{1 + \cos(\pi/4)}{2} = -\cos^2 \frac{\pi}{8}.$$

Вычисления (продолжение)

Композиция $K(\frac{\pi}{4})H$ действует как поворот.

Находим ось поворота из системы уравнений

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z \cos \frac{\pi}{4} - y \sin \frac{\pi}{4} \\ -z \sin \frac{\pi}{4} - y \cos \frac{\pi}{4} \\ x \end{pmatrix}, \quad \text{ось поворота} \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{2} + 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Чтобы найти угол поворота, подействуем на вектор, перпендикулярный оси поворота:

$$K\left(\frac{\pi}{4}\right)H: \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} -\cos \frac{\pi}{4} \\ \sin \frac{\pi}{4} \\ 1 \end{pmatrix} = \vec{u}.$$

Для угла поворота α получаем соотношение

$$\cos \alpha = \frac{1}{2}(\vec{v}, \vec{u}) = -\frac{1 + \cos(\pi/4)}{2} = -\cos^2 \frac{\pi}{8}.$$

Вычисления (продолжение)

Композиция $K(\frac{\pi}{4})H$ действует как поворот.

Находим ось поворота из системы уравнений

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z \cos \frac{\pi}{4} - y \sin \frac{\pi}{4} \\ -z \sin \frac{\pi}{4} - y \cos \frac{\pi}{4} \\ x \end{pmatrix}, \quad \text{ось поворота} \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{2} + 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Чтобы найти угол поворота, подействуем на вектор, перпендикулярный оси поворота:

$$K\left(\frac{\pi}{4}\right)H: \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} -\cos \frac{\pi}{4} \\ \sin \frac{\pi}{4} \\ 1 \end{pmatrix} = \vec{u}.$$

Для угла поворота α получаем соотношение

$$\cos \alpha = \frac{1}{2}(\vec{v}, \vec{u}) = -\frac{1 + \cos(\pi/4)}{2} = -\cos^2 \frac{\pi}{8}.$$

Задача

Докажите, что если $\cos \alpha = -\cos^2 \frac{\pi}{8} = -\frac{1}{2} - \frac{1}{4}\sqrt{2}$, то α несоизмерим с π .

Теорема Влодарского

Если β не является целым кратным $\pi/4$ и $\cos \alpha = \cos^2 \beta$, то хотя бы один из углов α, β несоизмерим с π .

Завершение доказательства теоремы об универсальном базисе

• $K(\frac{\pi}{8})N$ действует как поворот на угол, несоизмеримый с π , вокруг оси $(1, -\sqrt{2}+1, 1)^T$.

• $K(\frac{\pi}{8}) = K(K(\frac{\pi}{8})N)$ — как поворот на $\frac{\pi}{8}$ вокруг оси $(1, -\sqrt{2}+1, 1)^T$.

• Следовательно, $K(\frac{\pi}{8})$ несоизмерим с π и $\frac{\pi}{8}$ несоизмерим с π .

Задача

Докажите, что если $\cos \alpha = -\cos^2 \frac{\pi}{8} = -\frac{1}{2} - \frac{1}{4}\sqrt{2}$, то α несоизмерим с π .

Теорема Влодарского

Если β не является целым кратным $\pi/4$ и $\cos \alpha = \cos^2 \beta$, то хотя бы один из углов α, β несоизмерим с π .

Завершение доказательства теоремы об универсальном базисе

- $K(\frac{\pi}{8})N$ действует как поворот на угол, несоизмеримый с π , вокруг оси $(1, -\sqrt{2}+1, 1)^T$.
- $NK(\frac{\pi}{8}) = N(K(\frac{\pi}{8})N)N$ — как поворот на тот же угол вокруг другой оси.

Задача

Докажите, что если $\cos \alpha = -\cos^2 \frac{\pi}{8} = -\frac{1}{2} - \frac{1}{4}\sqrt{2}$, то α несоизмерим с π .

Теорема Влодарского

Если β не является целым кратным $\pi/4$ и $\cos \alpha = \cos^2 \beta$, то хотя бы один из углов α, β несоизмерим с π .

Завершение доказательства теоремы об универсальном базисе

- $K(\frac{\pi}{4})H$ действует как поворот на угол, несоизмеримый с π , вокруг оси $(1, -\sqrt{2} + 1, 1)^T$.
- $NK(\frac{\pi}{4}) = N(K(\frac{\pi}{4})H)N$ — как поворот на тот же угол вокруг другой оси.
- Значит, композиции $K(\frac{\pi}{4})$ и H порождают всюду плотное множество в $SU(2)$.

Задача

Докажите, что если $\cos \alpha = -\cos^2 \frac{\pi}{8} = -\frac{1}{2} - \frac{1}{4}\sqrt{2}$, то α несоизмерим с π .

Теорема Влодарского

Если β не является целым кратным $\pi/4$ и $\cos \alpha = \cos^2 \beta$, то хотя бы один из углов α, β несоизмерим с π .

Завершение доказательства теоремы об универсальном базисе

- $K(\frac{\pi}{4})H$ действует как поворот на угол, несоизмеримый с π , вокруг оси $(1, -\sqrt{2} + 1, 1)^T$.
- $HK(\frac{\pi}{4}) = H(K(\frac{\pi}{4})H)H$ — как поворот на тот же угол вокруг другой оси.
- Значит, композиции $K(\frac{\pi}{4})$ и H порождают всюду плотное множество в $SU(2)$.

Задача

Докажите, что если $\cos \alpha = -\cos^2 \frac{\pi}{8} = -\frac{1}{2} - \frac{1}{4}\sqrt{2}$, то α несоизмерим с π .

Теорема Влодарского

Если β не является целым кратным $\pi/4$ и $\cos \alpha = \cos^2 \beta$, то хотя бы один из углов α, β несоизмерим с π .

Завершение доказательства теоремы об универсальном базисе

- $K(\frac{\pi}{4})H$ действует как поворот на угол, несоизмеримый с π , вокруг оси $(1, -\sqrt{2} + 1, 1)^T$.
- $HK(\frac{\pi}{4}) = H(K(\frac{\pi}{4})H)H$ — как поворот на тот же угол вокруг другой оси.
- Значит, композиции $K(\frac{\pi}{4})$ и H порождают всюду плотное множество в $SU(2)$.

Базис Китаева

Базис $\{cc\text{-NOT}, c\text{-NOT}, H, K(\pi/2)\}$ — универсальный.

Лемма

Для вектора $|\xi\rangle \neq 0$ в унитарном пространстве размерности ≥ 3 через H обозначим подгруппу унитарных операторов, сохраняющих $\mathbb{C}(\xi)$.

Пусть V — произвольный унитарный оператор, не сохраняющий подпространство $\mathbb{C}(\xi)$. Тогда $H \cup V^{-1}HV$ порождает всю группу унитарных операторов на этом пространстве.

Теоремы Ши (Y. Shi, 2002)

- 1 $cc\text{-NOT}$ и любой однокубитовый оператор, не сохраняющий вычислительный базис, образуют универсальный базис.
- 2 $c\text{-NOT}$ и любой однокубитовый T такой, что T^2 не сохраняет вычислительный базис, образуют универсальный базис.

Другие универсальные базисы

Базис Китаева

Базис $\{cc\text{-NOT}, c\text{-NOT}, H, K(\pi/2)\}$ — универсальный.

Лемма

Для вектора $|\xi\rangle \neq 0$ в унитарном пространстве размерности ≥ 3 через H обозначим подгруппу унитарных операторов, сохраняющих $\mathbb{C}(\xi)$.

Пусть V — произвольный унитарный оператор, не сохраняющий подпространство $\mathbb{C}(\xi)$. Тогда $H \cup V^{-1}HV$ порождает всю группу унитарных операторов на этом пространстве.

Теоремы Ши (Y. Shi, 2002)

- 1 $cc\text{-NOT}$ и любой однокубитовый оператор, не сохраняющий вычислительный базис, образуют универсальный базис.
- 2 $c\text{-NOT}$ и любой однокубитовый T такой, что T^2 не сохраняет вычислительный базис, образуют универсальный базис.

Другие универсальные базисы

Базис Китаева

Базис $\{cc\text{-NOT}, c\text{-NOT}, H, K(\pi/2)\}$ — универсальный.

Лемма

Для вектора $|\xi\rangle \neq 0$ в унитарном пространстве размерности ≥ 3 через H обозначим подгруппу унитарных операторов, сохраняющих $\mathbb{C}(\xi)$.

Пусть V — произвольный унитарный оператор, не сохраняющий подпространство $\mathbb{C}(\xi)$. Тогда $H \cup V^{-1}HV$ порождает всю группу унитарных операторов на этом пространстве.

Теоремы Ши (Y. Shi, 2002)

- 1 $cc\text{-NOT}$ и любой однокубитовый оператор, не сохраняющий вычислительный базис, образуют универсальный базис.
- 2 $c\text{-NOT}$ и любой однокубитовый T такой, что T^2 не сохраняет вычислительный базис, образуют универсальный базис.

Следствия

- 1 Базис $\{\text{cc-NOT}, H\}$ — универсальный.
- 2 Базис $\{\text{c-NOT}, F\}$, где

$$F = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ 3 & 4 \end{pmatrix},$$

является универсальным.

Вопрос

В базисе $\{\text{cc-NOT}, H\}$ все матричные элементы вещественные.
В каком смысле этот базис универсальный?

Ответ

В теоремах Ши речь идет о подмножествах ортогональной группы, порождающих всюду плотное подмножество.

Следствия

- 1 Базис $\{\text{с-NOT}, H\}$ — универсальный.
- 2 Базис $\{\text{с-NOT}, F\}$, где

$$F = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ 3 & 4 \end{pmatrix},$$

является универсальным.

Вопрос

В базисе $\{\text{с-NOT}, H\}$ все матричные элементы вещественные.
В каком смысле этот базис универсальный?

Ответ

В теоремах Ши речь идет о подмножествах ортогональной группы, порождающих всюду плотное подмножество.

Следствия

- 1 Базис $\{\text{с-NOT}, H\}$ — универсальный.
- 2 Базис $\{\text{с-NOT}, F\}$, где

$$F = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ 3 & 4 \end{pmatrix},$$

является универсальным.

Вопрос

В базисе $\{\text{с-NOT}, H\}$ все матричные элементы вещественные.
В каком смысле этот базис универсальный?

Ответ

В теоремах Ши речь идет о подмножествах ортогональной группы, порождающих всюду плотное подмножество.

Ортогональных преобразований достаточно

Заведем дополнительный кубит 0 , который будет представлять действительную и мнимую части амплитуд: вектору $(a + bi)|x\rangle$ будем сопоставлять $(a|0\rangle + b|1\rangle) \otimes |x\rangle$.

Упражнение

- Проверьте, что для любого унитарного оператора U оператор

$$R(U) = \operatorname{Re}(U) - i\sigma_y[0] \operatorname{Im}(U)$$

является ортогональным в расширенном пространстве.

- Проверьте, что это соответствие сохраняется при произведении операторов:

$$R(UV) = R(U)R(V).$$

Заведем дополнительный кубит 0 , который будет представлять действительную и мнимую части амплитуд: вектору $(a + bi)|x\rangle$ будем сопоставлять $(a|0\rangle + b|1\rangle) \otimes |x\rangle$.

Упражнение

- Проверьте, что для любого унитарного оператора U оператор

$$R(U) = \operatorname{Re}(U) - i\sigma_y[0] \operatorname{Im}(U)$$

является ортогональным в расширенном пространстве.

- Проверьте, что это соответствие сохраняется при произведении операторов:

$$R(UV) = R(U)R(V).$$

- Проверьте, что U и $R(U)$ порождают одинаковые вероятностные распределения при измерении всех кубитов, кроме нулевого.

Заведем дополнительный кубит 0 , который будет представлять действительную и мнимую части амплитуд: вектору $(a + bi)|x\rangle$ будем сопоставлять $(a|0\rangle + b|1\rangle) \otimes |x\rangle$.

Упражнение

- Проверьте, что для любого унитарного оператора U оператор

$$R(U) = \operatorname{Re}(U) - i\sigma_y[0] \operatorname{Im}(U)$$

является ортогональным в расширенном пространстве.

- Проверьте, что это соответствие сохраняется при произведении операторов:

$$R(UV) = R(U)R(V).$$

- Проверьте, что U и $R(U)$ порождают одинаковые вероятностные распределения при измерении всех кубитов, кроме нулевого.

Заведем дополнительный кубит 0 , который будет представлять действительную и мнимую части амплитуд: вектору $(a + bi)|x\rangle$ будем сопоставлять $(a|0\rangle + b|1\rangle) \otimes |x\rangle$.

Упражнение

- Проверьте, что для любого унитарного оператора U оператор

$$R(U) = \operatorname{Re}(U) - i\sigma_y[0] \operatorname{Im}(U)$$

является ортогональным в расширенном пространстве.

- Проверьте, что это соответствие сохраняется при произведении операторов:

$$R(UV) = R(U)R(V).$$

- Проверьте, что U и $R(U)$ порождают одинаковые вероятностные распределения при измерении всех кубитов, кроме нулевого.

- 1 Приближенная реализация унитарных операторов
- 2 Конечные универсальные базисы
- 3 Эффективные приближения**
- 4 Окончательное определение квантового алгоритма

Если нас интересует размер схем, то при использовании приближенных реализаций нужно оценивать увеличение размера схемы при приближении со стремящейся к 0 точностью.

Из свойств приближений следует, что если каждый оператор в схеме размера ℓ приближается (в расширенном смысле) с точностью ε/ℓ , то реализуемый схемой оператор приближается с точностью ε (линейное накопление ошибок).

Посмотрим на предыдущие результаты об универсальности с этой точки зрения. Нужна теорема вида

(теорема?) Оценка скорости приближения

Если угол α несоизмерим с π , то любой поворот R_φ приближается некоторым кратным R_α^n с точностью ε при $n \leq O(1/\varepsilon)$.

(Устроит $n = O(1/\varepsilon)$, но для произвольного α это неверно.)

Если нас интересует размер схем, то при использовании приближенных реализаций нужно оценивать увеличение размера схемы при приближении со стремящейся к 0 точностью.

Из свойств приближений следует, что если каждый оператор в схеме размера ℓ приближается (в расширенном смысле) с точностью ε/ℓ , то реализуемый схемой оператор приближается с точностью ε (линейное накопление ошибок).

Посмотрим на предыдущие результаты об универсальности с этой точки зрения. Нужна теорема вида

(теорема?) Оценка скорости приближения

Если угол α несоизмерим с π , то любой поворот R_φ приближается некоторым кратным R_α^n с точностью ε при $n \leq O(1/\varepsilon)$.

(Устроит $n = O(1/\varepsilon)$, но для произвольного α это неверно.)

Если нас интересует размер схем, то при использовании приближенных реализаций нужно оценивать увеличение размера схемы при приближении со стремящейся к 0 точностью.

Из свойств приближений следует, что если каждый оператор в схеме размера ℓ приближается (в расширенном смысле) с точностью ε/ℓ , то реализуемый схемой оператор приближается с точностью ε (линейное накопление ошибок).

Посмотрим на предыдущие результаты об универсальности с этой точки зрения. Нужна теорема вида

(теорема?) Оценка скорости приближения

Если угол α несоизмерим с π , то любой поворот R_φ приближается некоторым кратным R_α^n с точностью ε при $n \leq O(1/\varepsilon)$.

(Устроит $n = O(1/\varepsilon)$, но для произвольного α это неверно.)

Вопрос

Верна ли оценка приближения $n = O(1/\varepsilon)$ при $\cos \alpha = \cos^2(\pi/8)$?
Тогда схема размера ℓ в произвольном конечном базисе будет приближаться схемой в базисе $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$ размера $O(\ell^2)$.

Предположительный ответ

Видимо, верна. Дело в том, что $\cos \alpha$ и $\sin \alpha$ — алгебраические числа, которые плохо приближаются рациональными.

В данном случае «плохо» как раз означает «хорошо»: знаменатели цепных дробей для $\cos \alpha$, $\sin \alpha$ растут не слишком быстро.

Задача (неизвестной трудности)

При $\cos \alpha = \cos^2(\pi/8)$ докажите оценку приближения вида $n = \text{poly}(1/\varepsilon)$.

Эффективное приближение в базисе $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$

Вопрос

Верна ли оценка приближения $n = O(1/\varepsilon)$ при $\cos \alpha = \cos^2(\pi/8)$?
Тогда схема размера ℓ в произвольном конечном базисе будет приближаться схемой в базисе $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$ размера $O(\ell^2)$.

Предположительный ответ

Видимо, верна. Дело в том, что $\cos \alpha$ и $\sin \alpha$ — алгебраические числа, которые плохо приближаются рациональными.

В данном случае «плохо» как раз означает «хорошо»: знаменатели цепных дробей для $\cos \alpha$, $\sin \alpha$ растут не слишком быстро.

Задача (неизвестной трудности)

При $\cos \alpha = \cos^2(\pi/8)$ докажите оценку приближения вида $n = \text{poly}(1/\varepsilon)$.

Эффективное приближение в базисе $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$

Вопрос

Верна ли оценка приближения $n = O(1/\varepsilon)$ при $\cos \alpha = \cos^2(\pi/8)$?
Тогда схема размера ℓ в произвольном конечном базисе будет приближаться схемой в базисе $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$ размера $O(\ell^2)$.

Предположительный ответ

Видимо, верна. Дело в том, что $\cos \alpha$ и $\sin \alpha$ — алгебраические числа, которые плохо приближаются рациональными.

В данном случае «плохо» как раз означает «хорошо»: знаменатели цепных дробей для $\cos \alpha$, $\sin \alpha$ растут не слишком быстро.

Задача (неизвестной трудности)

При $\cos \alpha = \cos^2(\pi/8)$ докажите оценку приближения вида $n = \text{poly}(1/\varepsilon)$.

Эффективное приближение в базисе $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$

Вопрос

Верна ли оценка приближения $n = O(1/\varepsilon)$ при $\cos \alpha = \cos^2(\pi/8)$?
Тогда схема размера ℓ в произвольном конечном базисе будет приближаться схемой в базисе $\{c\text{-NOT}, H, K(\pi/4)\}$ размера $O(\ell^2)$.

Предположительный ответ

Видимо, верна. Дело в том, что $\cos \alpha$ и $\sin \alpha$ — алгебраические числа, которые плохо приближаются рациональными.

В данном случае «плохо» как раз означает «хорошо»: знаменатели цепных дробей для $\cos \alpha$, $\sin \alpha$ растут не слишком быстро.

Задача (неизвестной трудности)

При $\cos \alpha = \cos^2(\pi/8)$ докажите оценку приближения вида $n = \text{poly}(1/\varepsilon)$.

Изучать особенности каждого базиса необязательно!

Теорема Китаева – Соловея

Для любого $\nu > 0$ справедливо следующее.

Пусть имеется конечный базис \mathcal{B} , замкнутый относительно взятия обратного оператора, операторы которого порождают всюду плотное подмножество $SU(M)$, $M \geq 2$.

Тогда любой оператор из $SU(M)$ приближается с точностью δ схемой в базисе \mathcal{B} размера $L = O(\exp(O(M^2)) \log(1/\delta)^{3+\nu})$.

Более того, существует алгоритм, который порождает описание приближающей схемы за время $O(L)$.

Следствие

Операторы любого конечного универсального базиса приближаются в любом другом конечном универсальном базисе схемами полилогарифмического размера от точности. (В данном случае $M = O(1)$.)

Изучать особенности каждого базиса необязательно!

Теорема Китаева – Соловея

Для любого $\nu > 0$ справедливо следующее.

Пусть имеется конечный базис \mathcal{B} , замкнутый относительно взятия обратного оператора, операторы которого порождают всюду плотное подмножество $\mathbf{SU}(M)$, $M \geq 2$.

Тогда любой оператор из $\mathbf{SU}(M)$ приближается с точностью δ схемой в базисе \mathcal{B} размера $L = O(\exp(O(M^2)) \log(1/\delta)^{3+\nu})$.

Более того, существует алгоритм, который порождает описание приближающей схемы за время $O(L)$.

Следствие

Операторы любого конечного универсального базиса приближаются в любом другом конечном универсальном базисе схемами полилогарифмического размера от точности. (В данном случае $M = O(1)$.)

Изучать особенности каждого базиса необязательно!

Теорема Китаева – Соловея

Для любого $\nu > 0$ справедливо следующее.

Пусть имеется конечный базис \mathcal{B} , замкнутый относительно взятия обратного оператора, операторы которого порождают всюду плотное подмножество $\mathbf{SU}(M)$, $M \geq 2$.

Тогда любой оператор из $\mathbf{SU}(M)$ приближается с точностью δ схемой в базисе \mathcal{B} размера $L = O(\exp(O(M^2)) \log(1/\delta)^{3+\nu})$.

Более того, существует алгоритм, который порождает описание приближающей схемы за время $O(L)$.

Следствие

Операторы любого конечного универсального базиса приближаются в любом другом конечном универсальном базисе схемами полилогарифмического размера от точности. (В данном случае $M = O(1)$.)

Изучать особенности каждого базиса необязательно!

Теорема Китаева – Соловея

Для любого $\nu > 0$ справедливо следующее.

Пусть имеется конечный базис \mathcal{B} , замкнутый относительно взятия обратного оператора, операторы которого порождают всюду плотное подмножество $\mathbf{SU}(M)$, $M \geq 2$.

Тогда любой оператор из $\mathbf{SU}(M)$ приближается с точностью δ схемой в базисе \mathcal{B} размера $L = O(\exp(O(M^2)) \log(1/\delta)^{3+\nu})$.

Более того, существует алгоритм, который порождает описание приближающей схемы за время $O(L)$.

Следствие

Операторы любого конечного универсального базиса приближаются в любом другом конечном универсальном базисе схемами полилогарифмического размера от точности. (В данном случае $M = O(1)$.)

- Куда прячется неэффективность (и зависимость от базиса)?
- Ответ: в неявные константы $O(\cdot)$.
- Первый (неконструктивный) шаг в доказательстве теоремы — построение из операторов универсального базиса ε -сети на $SU(M)$ при достаточно малом ε . Причем эта сеть должна быть достаточно разреженной и содержать $O(\varepsilon^{-M^2})$ элементов.
- Порождение такой сети может занять очень большое время, оценка которого как раз зависит от базиса.

- Куда прячется неэффективность (и зависимость от базиса)?
- Ответ: в неявные константы $O(\cdot)$.
- Первый (неконструктивный) шаг в доказательстве теоремы — построение из операторов универсального базиса ε -сети на $SU(M)$ при достаточно малом ε . Причем эта сеть должна быть достаточно разреженной и содержать $O(\varepsilon^{-M^2})$ элементов.
- Порождение такой сети может занять очень большое время, оценка которого как раз зависит от базиса.

- Куда прячется неэффективность (и зависимость от базиса)?
- Ответ: в неявные константы $O(\cdot)$.
- Первый (неконструктивный) шаг в доказательстве теоремы — построение из операторов универсального базиса ε -сети на $\mathbf{SU}(M)$ при достаточно малом ε . Причем эта сеть должна быть достаточно разреженной и содержать $O(\varepsilon^{-M^2})$ элементов.
- Порождение такой сети может занять очень большое время, оценка которого как раз зависит от базиса.

- Куда прячется неэффективность (и зависимость от базиса)?
- Ответ: в неявные константы $O(\cdot)$.
- Первый (неконструктивный) шаг в доказательстве теоремы — построение из операторов универсального базиса ε -сети на $\mathbf{SU}(M)$ при достаточно малом ε . Причем эта сеть должна быть достаточно разреженной и содержать $O(\varepsilon^{-M^2})$ элементов.
- Порождение такой сети может занять очень большое время, оценка которого как раз зависит от базиса.

Три идеи для доказательства теоремы

- **Иерархическое приближение.** Строится последовательность ε_k -сетей и приближение строится последовательно: оператор U приближается в самой грубой ε -сети оператором V_1 , затем $V_1^{-1}U$ приближается в следующей по мелкости и т. д.
- **Коммутаторы для построения очень мелких сетей.** По сетям Γ_1 , Γ_2 строится коммутатор

$$[\Gamma_1, \Gamma_2] = \{W : W = UVU^{-1}V^{-1}, U \in \Gamma_1, V \in \Gamma_2\},$$

который дает сеть очень высокого разрешения в очень малой окрестности единичного оператора.

- **«Телескопирование».** Из подходящих сетей окрестностей единичного оператора взятием произведения сетей $\Gamma_1\Gamma_2$ конструируется сеть одновременно и достаточно мелкая, и покрывающая достаточно большую окрестность единицы.

Три идеи для доказательства теоремы

- **Иерархическое приближение.** Строится последовательность ε_k -сетей и приближение строится последовательно: оператор U приближается в самой грубой ε -сети оператором V_1 , затем $V_1^{-1}U$ приближается в следующей по мелкости и т. д.
- **Коммутаторы для построения очень мелких сетей.** По сетям Γ_1 , Γ_2 строится коммутатор

$$[\Gamma_1, \Gamma_2] = \{W : W = UVU^{-1}V^{-1}, U \in \Gamma_1, V \in \Gamma_2\},$$

который дает сеть очень высокого разрешения в очень малой окрестности единичного оператора.

- «Телескопирование». Из подходящих сетей окрестностей единичного оператора взятием произведения сетей $\Gamma_1\Gamma_2$ конструируется сеть одновременно и достаточно мелкая, и покрывающая достаточно большую окрестность единицы.

Три идеи для доказательства теоремы

- **Иерархическое приближение.** Строится последовательность ε_k -сетей и приближение строится последовательно: оператор U приближается в самой грубой ε -сети оператором V_1 , затем $V_1^{-1}U$ приближается в следующей по мелкости и т. д.
- **Коммутаторы для построения очень мелких сетей.** По сетям Γ_1 , Γ_2 строится коммутатор

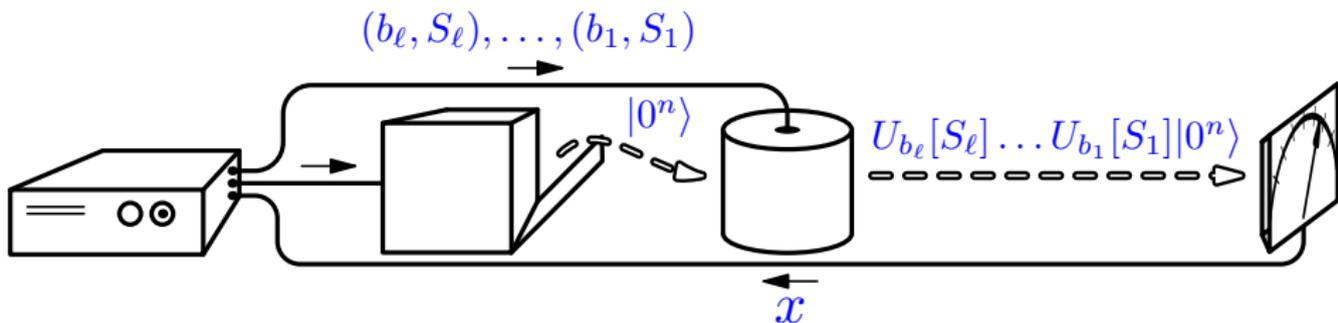
$$[\Gamma_1, \Gamma_2] = \{W : W = UVU^{-1}V^{-1}, U \in \Gamma_1, V \in \Gamma_2\},$$

который дает сеть очень высокого разрешения в очень малой окрестности единичного оператора.

- **«Телескопирование».** Из подходящих сетей окрестностей единичного оператора взятием произведения сетей $\Gamma_1\Gamma_2$ конструируется сеть одновременно и достаточно мелкая, и покрывающая достаточно большую окрестность единицы.

- 1 Приближенная реализация унитарных операторов
- 2 Конечные универсальные базисы
- 3 Эффективные приближения
- 4 Окончательное определение квантового алгоритма

Уточнение первоначальной картины квантового вычисления



U_{b_k} — операторы из конечного универсального базиса.

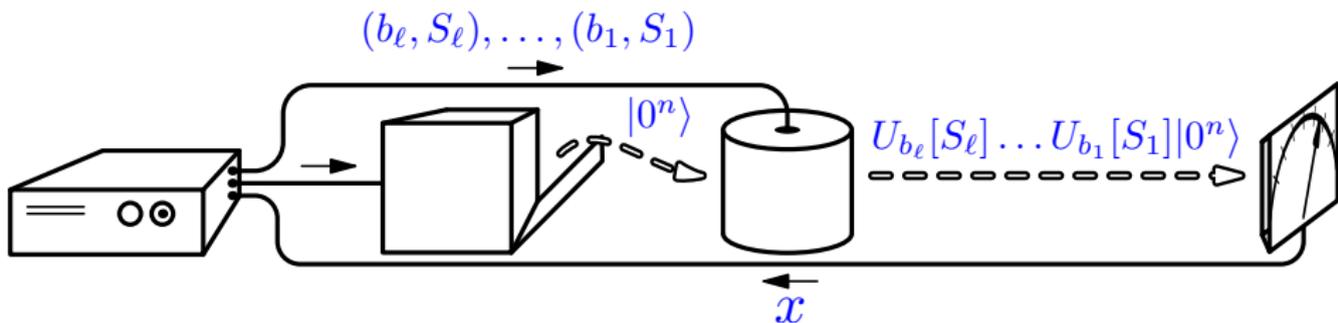
S_k — множество кубитов, на которые действует k -й оператор.

x — результат измерения, вероятность наблюдения x

$$\Pr(U_{b_\ell}[S_\ell] \dots U_{b_1}[S_1]|0^n\rangle, x) = |\langle x | U_{b_\ell}[S_\ell] \dots U_{b_1}[S_1]|0^n\rangle|^2.$$

Время выполнения отмеченного на рисунке цикла действий: $O(\ell)$.

Уточнение первоначальной картины квантового вычисления



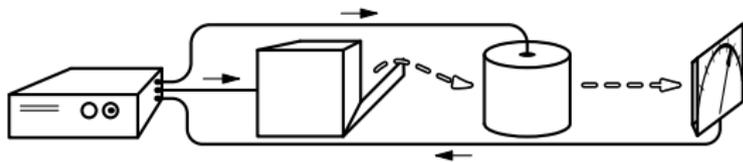
U_{b_k} — операторы из конечного универсального базиса.

S_k — множество кубитов, на которые действует k -й оператор.

x — результат измерения, вероятность наблюдения x

$$\Pr(U_{b_\ell}[S_\ell] \dots U_{b_1}[S_1]|0^n\rangle, x) = |\langle x | U_{b_\ell}[S_\ell] \dots U_{b_1}[S_1] |0^n\rangle|^2.$$

Время выполнения отмеченного на рисунке цикла действий: $O(\ell)$.



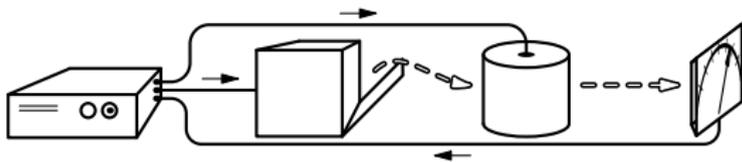
Достаточно одного обращения к квантовому устройству:

- Все классические вычисления моделируются подходящими квантовыми схемами.
- Все промежуточные измерения можно моделировать подходящими квантовыми схемами.

А именно, после измерения кубита применяются лишь операторы вида

$$U: |b\rangle \otimes |\psi\rangle \mapsto |b\rangle \otimes U_b|\psi\rangle.$$

(при необходимости такие операторы приближаются в используемом базисе).



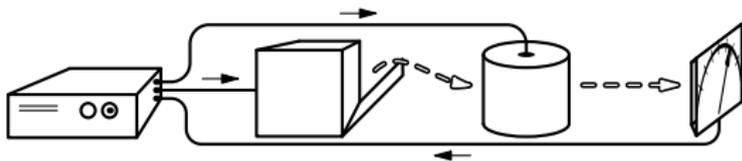
Достаточно одного обращения к квантовому устройству:

- Все классические вычисления моделируются подходящими квантовыми схемами.
- Все промежуточные измерения можно моделировать подходящими квантовыми схемами.

А именно, после измерения кубита применяются лишь операторы вида

$$U: |b\rangle \otimes |\psi\rangle \mapsto |b\rangle \otimes U_b|\psi\rangle.$$

(при необходимости такие операторы приближаются в используемом базисе).



Достаточно одного обращения к квантовому устройству:

- Все классические вычисления моделируются подходящими квантовыми схемами.
- Все промежуточные измерения можно моделировать подходящими квантовыми схемами.

А именно, после измерения кубита применяются лишь операторы вида

$$U: |b\rangle \otimes |\psi\rangle \mapsto |b\rangle \otimes U_b|\psi\rangle.$$

(при необходимости такие операторы приближаются в используемом базисе).

Определения

Квантовый алгоритм Q : это классический алгоритм A , который по входу x строит описание квантовой схемы C_x в универсальном конечном базисе, реализующей оператор U_x на n_x кубитах, и описание регистра результата S_x .

Время работы алгоритма на входе x : время работы A плюс размер схемы C_x .

Вероятность результата y на входе x :

$$\Pr(y | x) = \sum_{z: z[S_x]=y} |\langle x | U_x | 0^{n_x} \rangle|^2.$$

Алгоритм вычисляет функцию $f(x)$ с вероятностью ошибки ε , если

$$\Pr(y \neq f(x) | x) < \varepsilon.$$

Определения

Квантовый алгоритм Q : это классический алгоритм A , который по входу x строит описание квантовой схемы C_x в универсальном конечном базисе, реализующей оператор U_x на n_x кубитах, и описание регистра результата S_x .

Время работы алгоритма на входе x : время работы A плюс размер схемы C_x .

Вероятность результата y на входе x :

$$\Pr(y | x) = \sum_{z: z[S_x]=y} |\langle x | U_x | 0^{n_x} \rangle|^2.$$

Алгоритм вычисляет функцию $f(x)$ с вероятностью ошибки ϵ , если

$$\Pr(y \neq f(x) | x) < \epsilon.$$

Определения

Квантовый алгоритм Q : это классический алгоритм A , который по входу x строит описание квантовой схемы C_x в универсальном конечном базисе, реализующей оператор U_x на n_x кубитах, и описание регистра результата S_x .

Время работы алгоритма на входе x : время работы A плюс размер схемы C_x .

Вероятность результата y на входе x :

$$\Pr(y \mid x) = \sum_{z:z[S_x]=y} |\langle x | U_x | 0^{n_x} \rangle|^2.$$

Алгоритм вычисляет функцию $f(x)$ с вероятностью ошибки ε , если

$$\Pr(y \neq f(x) \mid x) < \varepsilon.$$

Определения

Квантовый алгоритм Q : это классический алгоритм A , который по входу x строит описание квантовой схемы C_x в универсальном конечном базисе, реализующей оператор U_x на n_x кубитах, и описание регистра результата S_x .

Время работы алгоритма на входе x : время работы A плюс размер схемы C_x .

Вероятность результата y на входе x :

$$\Pr(y \mid x) = \sum_{z: z[S_x]=y} |\langle x | U_x | 0^{n_x} \rangle|^2.$$

Алгоритм **вычисляет функцию $f(x)$** с вероятностью ошибки ε , если

$$\Pr(y \neq f(x) \mid x) < \varepsilon.$$

- Более распространено определение, в котором алгоритм строит описание единой схемы для всех входов длины n и на вход квантовой схемы вместо $|0^n\rangle$ подается $|x\rangle$. Эти определения эквивалентны (упражнение).
- Вероятность ошибки можно довольно быстро понизить.

Пусть квантовый алгоритм Q вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $\varepsilon < 1/2$.

Алгоритм Q'_ε работает следующим образом:

- Более распространено определение, в котором алгоритм строит описание единой схемы для всех входов длины n и на вход квантовой схемы вместо $|0^n\rangle$ подается $|x\rangle$. Эти определения эквивалентны (упражнение).
- Вероятность ошибки можно довольно быстро понизить.

Задача

Пусть квантовый алгоритм Q вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $\epsilon < 1/2$.

Алгоритм Q'_ϵ работает следующим образом:

- k раз независимо повторить алгоритм Q ;

- Более распространено определение, в котором алгоритм строит описание единой схемы для всех входов длины n и на вход квантовой схемы вместо $|0^n\rangle$ подается $|x\rangle$. Эти определения эквивалентны (упражнение).
- Вероятность ошибки можно довольно быстро понизить.

Задача

Пусть квантовый алгоритм Q вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $\varepsilon < 1/2$.

Алгоритм Q'_s работает следующим образом:

- 1 s раз независимо повторить алгоритм Q ;
- 2 выдать результатом то значение y , которое встретилось чаще всего.

Докажите, что Q'_s вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $< (2\sqrt{\varepsilon(1-\varepsilon)})^s$.

- Более распространено определение, в котором алгоритм строит описание единой схемы для всех входов длины n и на вход квантовой схемы вместо $|0^n\rangle$ подается $|x\rangle$. Эти определения эквивалентны (упражнение).
- Вероятность ошибки можно довольно быстро понизить.

Задача

Пусть квантовый алгоритм Q вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $\varepsilon < 1/2$.

Алгоритм Q'_s работает следующим образом:

- 1 s раз независимо повторить алгоритм Q ;
- 2 выдать результатом то значение y , которое встретилось чаще всего.

Докажите, что Q'_s вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $< (2\sqrt{\varepsilon(1-\varepsilon)})^s$.

- Более распространено определение, в котором алгоритм строит описание единой схемы для всех входов длины n и на вход квантовой схемы вместо $|0^n\rangle$ подается $|x\rangle$. Эти определения эквивалентны (упражнение).
- Вероятность ошибки можно довольно быстро понизить.

Задача

Пусть квантовый алгоритм Q вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $\varepsilon < 1/2$.

Алгоритм Q'_s работает следующим образом:

- 1 s раз независимо повторить алгоритм Q ;
- 2 выдать результатом то значение y , которое встретилось чаще всего.

Докажите, что Q'_s вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $< (2\sqrt{\varepsilon(1-\varepsilon)})^s$.

- Более распространено определение, в котором алгоритм строит описание единой схемы для всех входов длины n и на вход квантовой схемы вместо $|0^n\rangle$ подается $|x\rangle$. Эти определения эквивалентны (упражнение).
- Вероятность ошибки можно довольно быстро понизить.

Задача

Пусть квантовый алгоритм Q вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $\varepsilon < 1/2$.

Алгоритм Q'_s работает следующим образом:

- 1 s раз независимо повторить алгоритм Q ;
- 2 выдать результатом то значение y , которое встретилось чаще всего.

Докажите, что Q'_s вычисляет $f(x)$ с вероятностью ошибки $< (2\sqrt{\varepsilon(1-\varepsilon)})^s$.